АННОТАЦИЯ
рабочей программе учебной дисциплины
Б1.О.22 «Гидравлика»

Направление подготовки: **35.03.06 «Агроинженерия»**
Профиль**: «Электрооборудование и электротехнологии»**
Квалификация выпускника - бакалавр

1. Цели освоения дисциплины: целями освоения учебной дисциплины «Гидравлика» являются получение знаний о законах равновесия и движения жидкостей, а также о методах применения этих законов к решению конкретных технических задач.

2 Место дисциплины в структуре ОПОП ВО:
Принципы построения курса:

Дисциплина – «Гидравлика» относится к вариативной части (обязательные дисциплины).

Изучение данной дисциплины базируется на освоении студентами дисциплин:
Математика, Физика, Теоретическая механика.

Освоение данной дисциплины необходимо для качественного овладения дисциплинами: «Тракторы и автомобили», «Сельскохозяйственные машины», «Машины и оборудование в животноводстве», «Организация материально-технического обеспечения инженерных систем».

3. Требования к результатам освоения дисциплины

3.1. Общепрофессиональные компетенции выпускников и индикаторы их достижения:

Способен решать типовые задачи профессиональной деятельности на основе знаний основных законов математических и естественных наук с применением информационно-коммуникационных технологий (ОПК-1):

ОПК 1.1 Демонстрирует знание основных законов математических, естественнонаучных и общепрофессиональных дисциплин, необходимых для решения типовых задач в области агроинженерии.

ОПК-1.2 Использует знания основных законов математических и естественных наук для решения стандартных задач в агроинженерии.

ОПК-5.1 Под руководством специалиста более высокой квалификации участвует в проведении экспериментальных исследований в области агроинженерии.

ОПК-5.2 Использует классические и современные методы исследования в агроинженерии.

4. Краткое содержание дисциплины:

Гидравлика (модуль 1)
Гидравлические машины (модуль 2)
Сельскохозяйственное водоснабжение и расчет распределительных сетей (модуль 3)

5. Общая трудоемкость дисциплины составляет 3 зачетные единицы.
6. Форма промежуточного контроля – зачет.

7. Разработчик: д.т.н., профессор кафедры Э и ТС НТТС П.В. Лаврухин